

**Docket No.: 09656/0202851-US0
(PATENT)**

IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

**In re Patent Application of:
Shigehiro Miyatake et al.**

Application No.: 10/532,659

Confirmation No.:

Filed: April 25, 2005

Art Unit: N/A

For: IMAGE INPUT APPARATUS

Examiner: Not Yet Assigned

AFFIRMATION OF PRIORITY CLAIM

Commissioner for Patents
P.O. Box 1450
Alexandria, VA 22313-1450

Dear Sir:

Applicant hereby claims priority under 35 U.S.C. 119 based on the following prior foreign application filed in the following foreign country on the date indicated:

<u>Country</u>	<u>Application No.</u>	<u>Date</u>
Japan	2002-310375	October 25, 2002

A certified copy of the aforesaid Japanese Patent Application was received by the International Bureau on April 1, 2004 during the pendency of International Application No. PCT/JP2003/013617. A copy of Form PCT/IB/304 is enclosed.

Dated: August 18, 2005

Respectfully submitted

BY

Chris T. Mizumoto

Registration No.: 42,899

(212) 527-7700

(212) 527-7701 (Fax)

Attorneys/Agents For Applicant

Rec'd PCT/PTO

25 APR 2004

10/53265

PCT/JP 03/13617

日 本 国 特 許 庁

JAPAN PATENT OFFICE

21.11.03

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日

Date of Application:

2002年10月25日

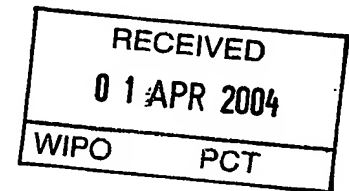
出 願 番 号

Application Number:

特願2002-310375

[ST. 10/C]:

[JP 2002-310375]



出 願 人

Applicant(s):

独立行政法人 科学技術振興機構
ミノルタ株式会社

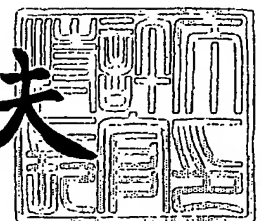
PRIORITY
DOCUMENT

SUBMITTED OR TRANSMITTED IN
COMPLIANCE WITH RULE 17.1(a) OR (b)

2004年 3月18日

特許庁長官
Commissioner,
Japan Patent Office

今井康夫



BEST AVAILABLE COPY

出証番号

出証特2004-3013589

【書類名】 特許願
【整理番号】 RJ005P82
【提出日】 平成14年10月25日
【あて先】 特許庁長官 殿
【国際特許分類】 H04N 1/19
H04N 5/335

【発明者】

【住所又は居所】 大阪府大阪市中央区安土町二丁目 3 番 1 3 号 大阪国際
ビル ミノルタ株式会社内

【氏名】 宮武 茂博

【発明者】

【住所又は居所】 兵庫県神戸市須磨区道正台一丁目 1 番 4 - 7 1 0

【氏名】 谷田 純

【発明者】

【住所又は居所】 大阪府河内長野市日東町 1 6 - 1 3

【氏名】 山田 憲嗣

【特許出願人】

【識別番号】 396020800

【氏名又は名称】 科学技術振興事業団

【特許出願人】

【識別番号】 000006079

【氏名又は名称】 ミノルタ株式会社

【代理人】

【識別番号】 100084135

【弁理士】

【氏名又は名称】 本庄 武男

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 001993

【納付金額】 21,000円

【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【ブルーフの要否】 要

【書類名】 明細書

【発明の名称】 画像入力装置

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 複数のマイクロレンズが配列されたマイクロレンズアレイと、該マイクロレンズアレイに対向する受光素子とを具備し、夫々の前記マイクロレンズにより前記受光素子上の所定領域に対し被写体の物体縮小像を結像させ、それら複数の物体縮小像の画像情報を再配置することで単一の物体像を取得する画像入力装置において、

前記マイクロレンズと、該マイクロレンズに対応する物体縮小像が結像される前記受光素子上の所定領域との間の相対位置が、前記マイクロレンズ毎に異なるよう配置されてなることを特徴とする画像入力装置。

【請求項 2】 前記相対位置が、前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して所定量づつ順次増加するよう構成されてなる請求項 1 に記載の画像入力装置。

【請求項 3】 前記所定量が、 s/N である請求項 2 に記載の画像入力装置。
但し、 s は前記受光素子のピッチ、 N は前記マイクロレンズのユニット数である。

【請求項 4】 前記相対位置が、前記マイクロレンズと被写体との距離に基づく第 1 の規則に応じて調整可能に構成されてなる請求項 1 に記載の画像入力装置。

【請求項 5】 前記第 1 の規則が、前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して $(s/N - D/m)$ づつ順次増加させるものである請求項 4 に記載の画像入力装置。

但し、 s は前記受光素子のピッチ、 N は前記マイクロレンズのユニット数、 D は前記マイクロレンズのピッチ、 m は前記マイクロレンズの被写体に対する倍率である。尚、 m は前記マイクロレンズと受光素子との間の距離 a と前記マイクロレンズと被写体との距離 b の比 ($b/a = m$) である。

【請求項 6】 前記マイクロレンズ毎に前記受光素子上の所定領域に結像される複数の前記物体縮小像の画素情報を再配置することで単一の物体像を取得する

に当たり、

前記物体縮小像の画素情報を再配置する前記物体像上の再配置位置が、前記相對位置に基づいて決定されてなる請求項 1～5 のいずれかに記載の画像入力装置。

【請求項 7】 前記マイクロレンズ毎に前記受光素子上の所定領域に結像される複数の前記物体縮小像の画素情報を再配置することで単一の物体像を取得するに当たり、

前記物体縮小像の画素情報を再配置する物体像上の前記再配置位置が、前記マイクロレンズと被写体との距離に基づく第 2 の規則に応じて決定されてなる請求項 1～3 のいずれかに記載の画像入力装置。

【請求項 8】 前記第 2 の規則が、前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して $(s/N + D/m)$ づつ順次増加させるものである請求項 7 に記載の画像入力装置。

但し、 s は前記受光素子のピッチ、 N は前記マイクロレンズのユニット数、 D は前記マイクロレンズのピッチ、 m は前記マイクロレンズの被写体に対する倍率である。尚、 m は前記マイクロレンズと受光素子との間の距離 a と前記マイクロレンズと被写体との距離 b の比 $(b/a = m)$ である。

【請求項 9】 前記受光素子が複数の受光セルを含んでなり、

前記受光セルが複数の領域に区分されると共に、該区分された領域毎にカラーフィルタが配置されてなる請求項 1～8 のいずれかに記載の画像入力装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【発明の属する技術分野】

本発明は、複数のマイクロレンズにより取得した複数の低解像な物体縮小像から高解像な単一の物体像を再構成することが可能な画像入力装置に係り、詳しくは撮像距離の大きい（例えば無限遠）場合にも高解像な物体像を取得可能であって、更には、その物体像をカラー画像として取得可能な画像入力装置に関する。

【0002】

【従来の技術】

情報伝達メディアの発達に伴う高度情報化社会の到来により、様々な画像情報を、効率的且つ高品質に取得する画像入力装置として、デジタルカメラ、ビデオカメラ等、被写体である物体に対向する単一の光学系によって物体像を取得する構成の画像入力装置が広く用いられている。

しかし、近年、画像入力装置の更なる小型、薄型化が要求されており、そのような要求に応え得る画像入力装置として、昆虫等に見られる複眼構造を模倣した画像入力装置が開発されている（例えば、特許文献1参照。）。

上述の画像入力装置は、複数のマイクロレンズを配列したマイクロレンズアレイと、該マイクロレンズアレイに対向する平面状の受光素子とを具備して概略構成されており、前記マイクロレンズアレイによって、前記受光素子上の所定領域に複数の低解像な物体縮小像を結像させ、該物体縮小像を信号処理（再構成）することで単一の物体像を再構成するものである。

このような構成により、上述の画像入力装置では、単一の光学系を用いた画像入力装置に較べて小型、薄型の構成であるにも拘わらず、明るい光学系を実現し、更には取得（再構成）される物体像（以下、再構成画像という）を高詳細なものとし得る。

【0003】

【特許文献】

特開 2001-61109 号公報

【0004】

【発明が解決しようとする課題】

ところで、上述した複眼構造を有する画像入力装置においては、複数の前記マイクロレンズ間に視差を持たせ、異なる視点から被写体を撮像可能な点を特徴とする。この特徴点（マイクロレンズ間の視差）により、前記マイクロレンズにより前記受光素子上の所定領域に結像される物体縮小像を、マイクロレンズ毎に異なる画像（異なる画像情報を含む画像）とすることを可能とし、その結果、それら物体縮小像を再配置して得られる単一の再構成画像を、高詳細な（多くの画像情報を含む）な画像とし得るものである。

しかしながら、従来公知の画像入力装置では、被写体からの距離が大きくなる

(例えば無限遠)と、上述した当該画像入力装置における特徴である、前記マイクロレンズ間の視差が無くなるため、物体縮小像間の差異が無くなり(同じ画像となり)、近接した被写体を撮像した(前記マイクロレンズ間に視差がある)場合と比較して、画像の解像度が著しく低下するという問題が生じ得る。

また、画像入力装置により所得される画像情報としては、被写体の色を再現(カラー化)した画像であることが望ましい。そこで、上述した構成の画像入力装置における再構成画像をカラー化する技術として、各マイクロレンズ毎にカラーフィルタを配置することが提案され、本出願人らによって特願 2001-363117号として出願されている。しかしながら、カラー化を図る技術は、各マイクロレンズ毎にカラーフィルタを配置するという上述方式のみに限定されるものではなく、該方式とは異なる方式の開発が必要であり、また期待されている。

そこで、本発明は前記事情に鑑みて成されたものであり、その第1の目的とするところは、前記マイクロレンズアレイによって前記受光素子上の所定領域に結像される複数の低解像度な物体縮小像から単一の再構成画像を再構成する画像入力装置において、被写体と前記マイクロレンズアレイとの距離が大きい(例えば、無限遠)である場合にも、高解像な単一の再構成画像を取得可能な画像入力装置を提供することにある。

更には、再構成される再構成画像のカラー化を実現し得る新たな方式を提供することを第2の目的とする。

【0005】

【課題を解決するための手段】

前記第1の目的を達成するために本発明は、複数のマイクロレンズが配列されたマイクロレンズアレイと、該マイクロレンズアレイに対向する受光素子とを具備し、夫々の前記マイクロレンズにより前記受光素子上の所定領域に対し被写体の物体縮小像を結像させ、それら複数の物体縮小像の画像情報を再配置することで単一の物体像を取得する画像入力装置において、前記マイクロレンズと、該マイクロレンズに対応する物体縮小像が結像される前記受光素子上の所定領域との間の相対位置が、前記マイクロレンズ毎に異なるよう配置されてなることを特徴とする画像入力装置として構成される。

ここで、前記相対位置としては、前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して s/N (s : 受光素子のピッチ, N : マイクロレンズのユニット数) づつ順次増加するよう構成されたものが考え得る。

このように構成することによって、被写体が無限遠にある場合のように、前記マイクロレンズと被写体との距離が大きい場合であっても、前記受光素子上に結像される物体縮小像を前記マイクロレンズ毎に異ならせることが可能となり、ひいては、該物体縮小像の画素情報を再配置することで得られる再構成画像の解像度を向上させ得る。

一方、前記マイクロレンズと被写体との距離が b 、つまりは、被写体に対する倍率が m ($m = b/a$ (a : マイクロレンズと受光素子との間の距離, b : マイクロレンズと被写体との距離) である場合には、前記相対位置としては、前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して $(s/N - D/m)$ (s : 受光素子のピッチ, N : マイクロレンズのユニット数, D : マイクロレンズのピッチ, m : マイクロレンズの被写体に対する倍率) づつ順次増加するよう構成されたものも考えられよう。

このような形態によれば、被写体に対する距離 (即ち、倍率) に応じて前記相対値が調整されるため、被写体に対する距離に拘わらず、常に、前記受光素子上に異なる物体縮小像が結像させることが可能となり、該物体縮小像の画素情報を再配置することで得られる単一の再構成画像の解像度を向上させ得る。その詳細については、後述する。

【0006】

また、前記マイクロレンズ毎に前記受光素子上の所定領域に結像される複数の前記物体縮小像の画素情報を再配置することで単一の物体像を取得する場合、前記物体縮小像の画素情報を再配置する前記物体像上の再配置位置は、前記相対位置に基づいて決定されることが望ましい。

このように前記物体縮小像の画素情報の再配置位置を決定することで、前記相対位置の違いにより生ずる前記物体縮小像の差異を利用し、前記前記物体像を解像度を向上させ得る。

一方、前記マイクロレンズと被写体との距離が b 、つまりは、被写体に対する

倍率が m ($m = b/a$ (a : マイクロレンズと受光素子との間の距離, b : マイクロレンズと被写体との距離) である場合には, 前記物体縮小像の画素情報を再配置する前記物体像上の再配置位置は, 前記マイクロレンズの配列における垂直方向及び水平方向に対して $(s/N + D/m)$ (s : 受光素子のピッチ, N : マイクロレンズのユニット数, D : マイクロレンズのピッチ, m : マイクロレンズの被写体に対する倍率。尚, $m = b/a$ (a : マイクロレンズと受光素子との間の距離, b : マイクロレンズと被写体との距離)) づつ順次増加させるよう決定させてもよい。

このような形態であれば, 後述するように, 被写体に対する距離が変化した場合にも, 解像度の低下度合を軽微にすることが可能となり, 画像入力装置としての利便性を向上させ得る。

【0007】

前記第2の目的を達成するために本発明は, 前記受光素子が複数の受光セルを含んでなり, 前記受光セルが複数の領域に区分されると共に, 該区分された領域毎にカラーフィルタが配置される。

これにより, 前記受光素子上に結像される物体縮小像から取得される物体像をカラー画像とすることが可能となり, より高品質な画像を取得可能な画像入力装置を実現し得る。尚, 本構成は, 従来構成に基づいて実現可能であるため, 製造コストの押し上げを最小限に抑制可能な点でも優れる。

【0008】

【発明の実施の形態】

以下添付図面を参照しながら, 本発明の実施の形態及び実施例について説明し, 本発明の理解に供する。尚, 以下の実施の形態及び実施例は, 本発明を具体化した一例であって, 本発明の技術的範囲を限定する性格のものではない。

ここに, 図1は本実施の形態に係る画像入力装置Aの概略構成を示す斜視図, 図2は本実施の形態に係る画像入力装置Aにおけるマイクロレンズアレイの配置を表す平面図, 図3は本実施の形態に係る画像入力装置Aにおける受光素子の配置を表す平面図, 図4は本実施の形態に係る画像入力装置Aにおけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の一例を模式的に示す断面図, 図5は再配置

(復元) された物体像の一例を模式的に示す図、図 6 は再配置 (復元) された物体像の一例を模式的に示す図、図 7 は本実施の形態に係る画像入力装置 A におけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の他の例を模式的に示す断面図、図 8 は再配置 (復元) された物体像の他の例を模式的に示す図、図 9 は本実施の形態に係る画像入力装置 A におけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の別の例を模式的に示す断面図、図 1 0 は再配置 (復元) された物体像の別の例を模式的に示す図、図 1 1 は再配置 (復元) された物体像の更なる別の例を模式的に示す図、図 1 2 は受光素子に配置されたカラーフィルタの一例を示す図、図 1 3 は受光素子に配置されたカラーフィルタの他の例を示す図である。

【0 0 0 9】

本発明の実施形態に係る画像入力装置は図 1 に示す如く具現化される。

同図に示す如く、前記画像入力装置 A は、複数のマイクロレンズ 1 a を格子状に配列したマイクロレンズアレイ 1 と、複数の受光セル 3 a を平面状に形成した受光素子 3 と、上記マイクロレンズアレイ 1 と上記受光素子 3 との間に配置された格子状の隔壁 2 とを具備して概略構成される。ここで、上記マイクロレンズ 1 a には、図中に破線による角柱で示すように、上記隔壁 2 の一格子が対応し、その角柱 (所定領域) 内に含まれる複数の上記受光セル 3 a が対応することで、信号処理単位 (ユニット U) を形成している。

このように当該複眼画像入力装置 A は、各ユニット U 毎に被写体の物体縮小像を結像し、しかる後、それら物体縮小像を再構成することで、単一の高解像度の再構成画像を得るという基本的思想は従来公知の画像入力装置と同様である。

ここに、参考として、当該画像入力装置 A の仕様の一例を以下に示す。無論、本実施形態は以下の仕様に限定されるものではない。

・マイクロレンズアレイ 1

レンズ個数 1 0 × 1 0

レンズピッチ 4 9 9 ミクロン × 4 9 9 ミクロン

レンズ焦点距離 1 . 0 mm

・隔壁 2

隔壁ピッチ 4 9 9 ミクロン

隔壁高さ 1.0 mm

隔壁厚み 39 ミクロン

隔壁開口寸法 460 ミクロン×460 ミクロン

・受光素子 3

画素数 500×500

画素寸法 10×10 ミクロン

【0010】

以下に、図2～図4を参照しつつ、当該複眼画像入力装置Aの特徴点である、前記マイクロレンズ1aと、該マイクロレンズ1aに対応する前記受光セル3aとの間の相対位置を、該マイクロレンズ1a毎に異なるよう配置した構成、並びに前記受光セル3a上に結像された物体縮小像の画素情報から再構成画像を再構成する処理について説明する。

ここに、図2は、前記マイクロレンズアレイ1の平面図であり、マイクロレンズ1a（ユニットU）が水平方向にN個、垂直方向にN個である場合の全ユニットの配置例を示したものである。

図3は、前記受光素子3の平面図であり、各ユニットにおける前記受光セル3aが水平方向にn個、垂直方向にn個である場合の配置例を示したものである。

図4は、ユニットの前記マイクロレンズ1aと前記受光セル3aとの位置関係を模式的に示した前記画像入力装置Aの断面図であり、一例として、ユニット数 $N=4$ （ $J=1\sim 4$ ）、受光セル数 $n=6$ （ $j=1\sim 6$ ）の場合を示したものである。尚、同図では、簡単のために垂直方向（図中には矢印yで示す）のみを代表させて描いているが、水平方向についても同様の位置関係を持っている。

図4に示す如く、本実施形態は、ユニット（即ち、前記マイクロレンズ1a）毎に、前記受光セル3aと前記マイクロレンズ1aとの相対位置が異なるよう配置されていることを特徴とする。具体的には、ユニット数をN、前記受光セル3aのピッチをsとした場合、その相対位置が、前記マイクロレンズ1aの配列における垂直方向及び水平方向に対しユニット毎に順次 s/N ずつ順次増加するように配置される。

これにより、無限遠にある被写体を撮像した場合であっても、前記マイクロレ

ンズ 1 a により前記受光セル 3 a 上に結像される物体縮小像を、各ユニット毎に異ならせることが可能となり、ひいては、それら物体縮小像の画素情報を再配置することにより得られる再構成画像の解像度を向上させ得る。

【0011】

次に、上述した図 2 ～図 4 に示す構成において、前記受光セル 3 a 上に結像された異なる N 個の物体縮小像から、水平方向 $N \times n$ 、垂直方向 $N \times n$ 画素に相当する単一の再構成画像を再構成する手順の一例を、図 5 を参照しつつ以下に説明する。

以下に説明する再構成の手順は、物体像を再構成する上で適用可能な手順の一例を示すものであって、本発明は本手順以外の種々の手順が適用可能である。

(再構成手順)

尚、ここでは、再構成される再構成画像の座標を (x, y) とし、簡単のために片方の座標（以下の説明では垂直方向 y ）について説明する。

再構成画像における座標 y の画素情報を再構成画像 y とすると、該再構成画像 y には、夫々、

再構成画像 1 ← ユニット 1 における 1 番目の画素の信号

再構成画像 2 ← ユニット 2 における 1 番目の画素の信号

:

:

再構成画像 N ← ユニット N における 1 番目の画素の信号

再構成画像 $N+1$ ← ユニット 1 における 2 番目の画素の信号

再構成画像 $N+2$ ← ユニット 2 における 2 番目の画素の信号

:

:

再構成画像 $2N$ ← ユニット N における 2 番目の画素の信号

再構成画像 $2N+1$ ← ユニット 1 における 3 番目の画素の信号

:

:

再構成画像 $3N$ ← ユニット N における 3 番目の画素の信号

再構成画像 $3N+1 \leftarrow$ ユニット 1 における 4 番目の画素の信号

⋮
⋮

再構成画像 $(n-1) \times N+1 \leftarrow$ ユニット 1 における n 番目の画素の信号

⋮
⋮

再構成画像 $n \times N \leftarrow$ ユニット N における n 番目の画素の信号

が再配置される。

以上の再構成手順に従って、図 4 に示す各ユニット ($J=1 \sim 4$) 毎に撮像された無限遠にある被写体の各ユニット毎の物体縮小像における画素情報 (つまりは、受光セル $j=1 \sim j=6$) を再配置した再構成画像の一例が図 5 である。図では、再構成画面の寸法を $n \times s$ とする場合を示している。尚、図中の各受光セル中に括弧付きで示す符号 $1 \sim 24$ は、再構成画像の座標 y である。

つまり、無限遠にある被写体に対しては、全てのマイクロレンズ $1a$ が同一の画像情報を取り込むこととなるが、本実施形態によれば、前記受光セル $3a$ が、前記マイクロレンズ $1a$ に対し、 s/N づつずれた相対位置に配置されているため、無限遠にある被写体であっても少しずつ異なる物体縮小像が前記受光セル $3a$ 上に結像される。

そこで、それら物体縮小像から再構成画像を再構成する際には、その相対位置の異なりを考慮し (即ち、上述した再構成手順の如く)、 $J=1$ ユニットの $j=1$ 、 $J=2$ ユニットの $j=1, \dots$ 、と順番に前記受光セル $3a$ を s/N づつずらしつつ再配置することで、複数の物体縮小像から高精細な再構成画像を得ることが得られることが理解される。

【0012】

次に、図 6 を参照しつつ、被写体が無限遠ではなく、前記マイクロレンズ $1a$ との距離が b (以下、撮像距離 b という) の場合、つまりは、被写体に対する倍率が $m (= b/a)$ (a : 前記マイクロレンズ $1a$ と前記受光セル $3a$ との距離) の場合において、物体縮小像から再構成画像を再構成する手順について考える。

。

ここに、図6は、被写体の像に対する倍率が $m (=b/a)$ の場合における再構成画像の一例を示す模式図である。尚、同図は、再構成画像の寸法を $n \times s$ とする場合を示している。

この場合には、被写体が無限遠にある場合（図5に示す場合）に比べて、前記受光セル3aを図5の場合に較べて、 D/m だけ多くずらせて再配置する。但し、 D は各ユニットのピッチである（尚、 $D/m < s/N$ とする）。

この場合に注意すべきは、前記受光セル3a（即ち、画素情報）を D/m だけ多くずらせることで、ピッチ s よりも大きくずれた画素情報がでてくる点である。具体的には、図6における $J=4$ ユニットにより取得された画素情報である。このような（ピッチ s 以上にずれた）画素情報は冗長となるため、再構成画像の解像度の向上に寄与することはない。

そこで、この場合には、冗長となる画素情報を除いて再構成画像を形成することが望ましい。

具体的には、図6に示す場合において、 $J=1$ ユニットの $j=1$ （1）、 $J=2$ ユニットの $j=1$ （2）、 $J=3$ ユニットの $j=1$ （3）、 $J=1$ ユニットの $j=2$ （5）、 $J=2$ ユニットの $j=2$ （6）、...、という順序で再配置すればよく、 $J=4$ ユニットの $j=1$ （4）、 $j=2$ （8）、...、は使用しない。

この場合、無限遠の被写体を撮影した（図5に示す場合であって、全ての前記受光セル3aの画素情報を利用して再構成する）場合に較べ、不使用の前記受光セル3a（ $J=4$ ユニットの前記受光セル3aが該当）がある分だけ解像度が低下することになるが、その低下の度合いは軽微である。

ここで、具体的な実施例として、下記仕様の如き画像入力装置について考えることにより、解像度の低下の度合いが軽微であることについて説明する。

（画像入力装置の仕様の一例）

ユニットピッチ $D=499$ ミクロン

受光セルピッチ $s=10$ ミクロン

マイクロレンズ焦点距離 $f=1$ mm

ユニット数 $N=10$

1ユニットあたりの受光セル数 $=46$

上述した仕様の画像入力装置を用いる場合において、前記撮像距離 b を 1 m とすれば、倍率 $m = b / a = b / f - 1 = 999$ と算出される。算出された m と、上述の仕様から、 $D / m = 499\text{ ミクロン} / 999 \div 0.5\text{ ミクロン}$ 、 $s / N = 1\text{ ミクロン}$ であるから、 $D / m + s / N = 1.5\text{ ミクロン}$ である。

ここで、画素ピッチ s は 10 ミクロン であるから、 $10 \div 1.5 = 6.66$ となり、 10 個のユニットのうち、 3 個のユニットにおける前記受光セル $3a$ が画素ピッチ s 以上にずれた位置に再配置されるため、冗長なデータとなる。

言い換えると、 7 個のユニットの受光セル $3a$ については、再構成画像の解像度に寄与し得る。つまり、近距離の被写体を撮像した場合にもその解像度は 7 割程度にしか低下しない。

このように、本実施形態によれば、例えば無限遠の如く、撮像距離 b の大きい被写体に対しては大幅に解像度を向上させ（図 5 に示す場合）、更に、近距離の被写体に対する解像度の劣化は軽微とする（図 6 に示す場合）ことが可能となり、被写体への撮像距離 b に拘わらず使用可能な画像入力装置を実現可能であり、ある最適な撮像距離（特に、無限遠以外の近接距離）でしか高解像な再構成画像を取得することができない従来構成に比べ、その使用性、利便性に優れる。

【0013】

次に、図 7 を参照しつつ、本発明の別の実施形態について説明する。

上述説明した実施形態では、前記マイクロレンズ $1a$ と前記受光セル $3a$ との位置関係を変えると共に、撮像距離 b に応じて、前記受光セル $3a$ の画素情報を再配置する再配置位置を変える（調整する）形態について説明した。

ここで、以下に説明する実施形態は、図 7 に示す如く、撮像距離 b に応じて、各ユニットの前記マイクロレンズ $1a$ と前記受光セル $3a$ との相対位置が調整可能に構成されることを特徴とし、前記受光セル $3a$ を再配置する際の撮像距離 b に応じた調整を不要にするものである。

具体的には、ユニットのピッチを D 、ユニット数を N 、受光セルのピッチを s とした場合、ユニット（ $J = 1 \sim 4$ ）毎に前記マイクロレンズ $1a$ と前記受光セル $3a$ （ $j = 1 \sim 6$ ）との相対位置が、前記マイクロレンズ $1a$ の配列における垂直方向及び水平方向に対して（ $s / N - D / m$ ）づつ順次増加するよう構成さ

れたものである。

尚、上述同様、被写体と前記マイクロレンズ 1 a との距離が b 、前記マイクロレンズ 1 a と前記受光セル 3 a との距離が a 、前記マイクロレンズ 1 a の焦点距離が f のとき、被写体の像に対する倍率 m は、 $m = b / a = b / f - 1$ と表すことが可能点は同様である。

ここで、図 8 は、図 7 に示す各ユニット U ($J = 1 \sim 4$) 毎に撮像された無限遠にある被写体の各ユニット U 毎の物体縮小像における画素情報（つまりは、受光セル $j = 1 \sim 6$ ）を、再配置した再構成画像の一例を示す模式図である。尚、同図は、再構成画像の寸法を $n \times s$ とする場合を示す。

前記受光セル 3 a の画素情報を再配置するに際し、各ユニット U が D の視差をもち、この視差が受光セル側では D / m に縮小されること、更には各ユニット U の前記受光セル 3 a は順次 $s / N - D / m$ ずつづれて配置されていることを考慮すれば、 $J = 1$ ユニットの $j = 1$ 、 $J = 2$ ユニットの $j = 1$ 、 \dots 、と順番に画素情報を並べれば高精細な画像を得ることが出来る。

つまり、本実施形態によれば、撮像距離 b が変化した場合であっても、図 5 に示す無限遠の被写体を撮像した場合と同様、前記受光セル 3 a を所定の順番に並べるだけで高詳細な画像を得ることが可能であり、より処理の簡略化が可能である。

更には、上述説明或いは図 8 に示す如く、撮像距離 b が無限遠でない場合にも、冗長となる画素情報が発生しないため、撮像距離 b 拘わらず、常に、高詳細な解像度の物体像が得られる点で上述した実施形態より優れる。

また、本実施形態では、撮像距離 b の値（距離）に応じて前記マイクロレンズ 1 a と前記受光セル 3 a との相対位置を変更する構造上、撮像距離 b によっては、 $s / N = D / m$ となる場合もあり得る。そこで、図 9 は、 $s / N = D / m$ となった場合の各ユニット U における前記マイクロレンズ 1 a と前記受光セル 3 a との位置関係を示したものである。同図に示す如く、この場合は全ユニットにおける前記マイクロレンズ 1 a と前記受光素子 3 との前記相対位置が同一となり、従来の構成と同一の構成となる。

このような構成において、前記受光セル 3 a を再配置して得られる再構成画像

の寸法を $m \times n \times s$ ($= n \times N \times D$) とした場合における前記画像セル 3 a の再配置の様子を模式的に示す図が図 10, 再構成される再構成画像の寸法を $n \times s$ とした場合における前記画像セル 3 a の再配置の様子を模式的に示す図が図 11 である。

このように, 図 10 及び図 11 に示す如く, 例え $s/N=D/m$ となった (前記マイクロレンズ 1 a と前記受光セル 3 a との相対位置が全ユニット U で同一である) 場合にも, 本実施形態によれば, 高詳細な物体像が再構成可能であることが理解される。

【0014】

最後に, 図 12 及び図 13 を参照しつつ, 前記画像入力装置 A によりカラー撮像を実現し得る実施形態について説明する

図 12 及び図 13 は, 各ユニットにおける前記受光セル 3 a の配列を示す前記受光素子 3 の平面図である。尚, これらの図は, 前記受光セル 3 a が水平方向に n 個, 垂直方向に n 個配置された場合を示している。

ここで, カラー撮像を実現するために, 本実施形態では, 個々の前記受光セル 3 a を複数の領域 (本実施形態では 4 領域) に分割すると共に, それら分割された領域各々にカラーフィルタが配置することを特徴とする。

ここに, 図 12 はカラーフィルタとして原色フィルタが適用された場合を示し, 緑 (G), 赤 (R), 青 (B) の 3 原色のカラーフィルタが設けられている。このような構成を有する受光素子 3 に対し, 先の 2 つの実施形態と同様, 各ユニット毎に前記マイクロレンズ 1 a の相対位置を異なるよう配置し, 更に各色毎に得られる物体縮小像に対して所定の信号処理を行うことにより, 緑, 赤, 青の 3 原色のカラー情報を得ることができる。

尚, このカラーフィルタの配列においては, 人間の目の視感度が最も高い緑に複数の領域を当てている。これによって, 緑信号の信号対雑音比が向上し, 画質の向上を図ることができる。

一方, 図 13 はカラーフィルタとして補色カラーフィルタが適用された場合を示し, シアン (Cy), 黄 (Ye), マゼンタ (Mg), 緑 (G) の 4 色カラーフィルタが設けられている。

この場合も、前記原色フィルタ同様、所定の信号処理を施すことにより、緑、赤、青の3原色のカラー情報を得ることができる。

尚、シアン (C_y)、黄 (Y_e)、マゼンタ (M_g)、緑 (G) は、夫々、

$$C_y = B + G$$

$$Y_e = G + R$$

$$M_g = R + B$$

の関係を有するものであるから、取得された C_y 、 Y_e 、 M_g の画像情報から演算によって R 、 G 、 B の各色を求めることが可能であり、更に G については G のフィルタが設けられた前記受光セル 3a から求めらるることができる。

つまり、先ずシアン (C_y)、黄 (Y_e)、マゼンタ (M_g)、緑 (G) の各色について物体像を再構成し、これらより緑、赤、青の3原色を演算によって求めればよい。

このように、本実施形態によれば、最終的に再構成される物体像をカラー化することが可能であり、更には、その構成は、前記受光セル 3a に対し、所定のカラーフィルタを配置するという簡単な構成であるため、生産コストの押し上げることもない。

【0015】

【発明の効果】

以上説明したように、本発明によれば、当該画像入力装置と被写体との距離が大きい（例えば、無限遠）場合にも、各ユニット毎に異なる物体縮小像を取得可能であるため、それら物体縮小像に基づいて再構成される再構成画像を高解像なものとすることができる。

更には、当該画像入力装置に設けられた受光素子における受光セルに対し、所定のカラーフィルタを設けるという簡単な構成により再構成画像のカラー化を実現できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本実施の形態に係る画像入力装置Aの概略構成を示す斜視図。

【図2】 本実施の形態に係る画像入力装置Aにおけるマイクロレンズアレイの配置を表す平面図。

【図 3】 本実施の形態に係る画像入力装置 A における受光素子の配置を表す平面図。

【図 4】 本実施の形態に係る画像入力装置 A におけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の一例を模式的に示す断面図。

【図 5】 再配置（復元）された物体像の一例を模式的に示す図。

【図 6】 再配置（復元）された物体像の一例を模式的に示す図。

【図 7】 本実施の形態に係る画像入力装置 A におけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の他の例を模式的に示す断面図。

【図 8】 再配置（復元）された物体像の他の例を模式的に示す図。

【図 9】 本実施の形態に係る画像入力装置 A におけるマイクロレンズアレイと受光素子との位置関係の別の例を模式的に示す断面図。

【図 1 0】 再配置（復元）された物体像の別の例を模式的に示す図。

【図 1 1】 再配置（復元）された物体像の更なる別の例を模式的に示す図。

【図 1 2】 受光素子に配置されたカラーフィルタの一例を示す図。

【図 1 3】 受光素子に配置されたカラーフィルタの他の例を示す図。

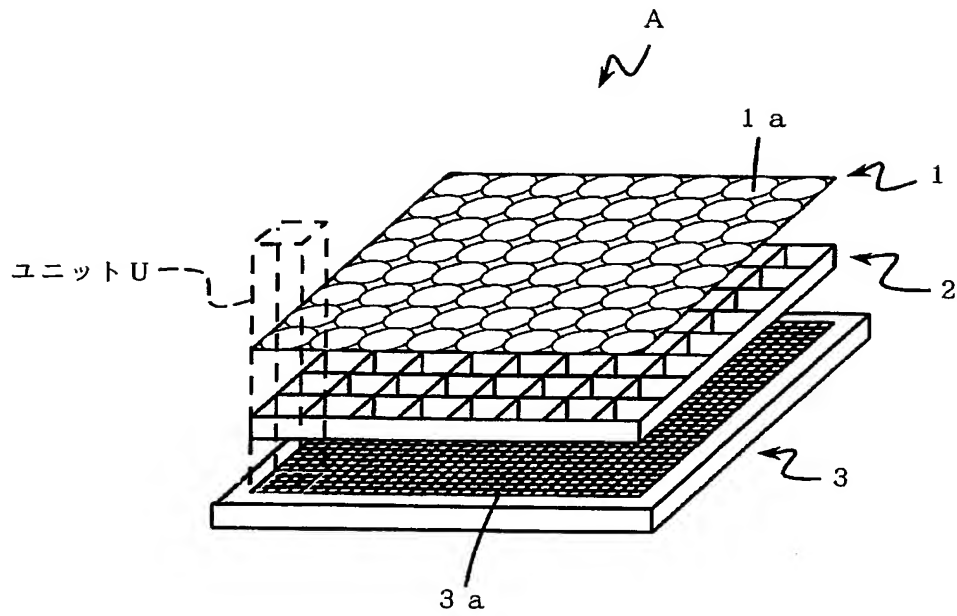
【符号の説明】

- A …画像入力装置
- 1 …マイクロレンズアレイ
- 1 a …マイクロレンズ
- 2 …隔壁
- 3 …受光素子
- 3 a …受光セル

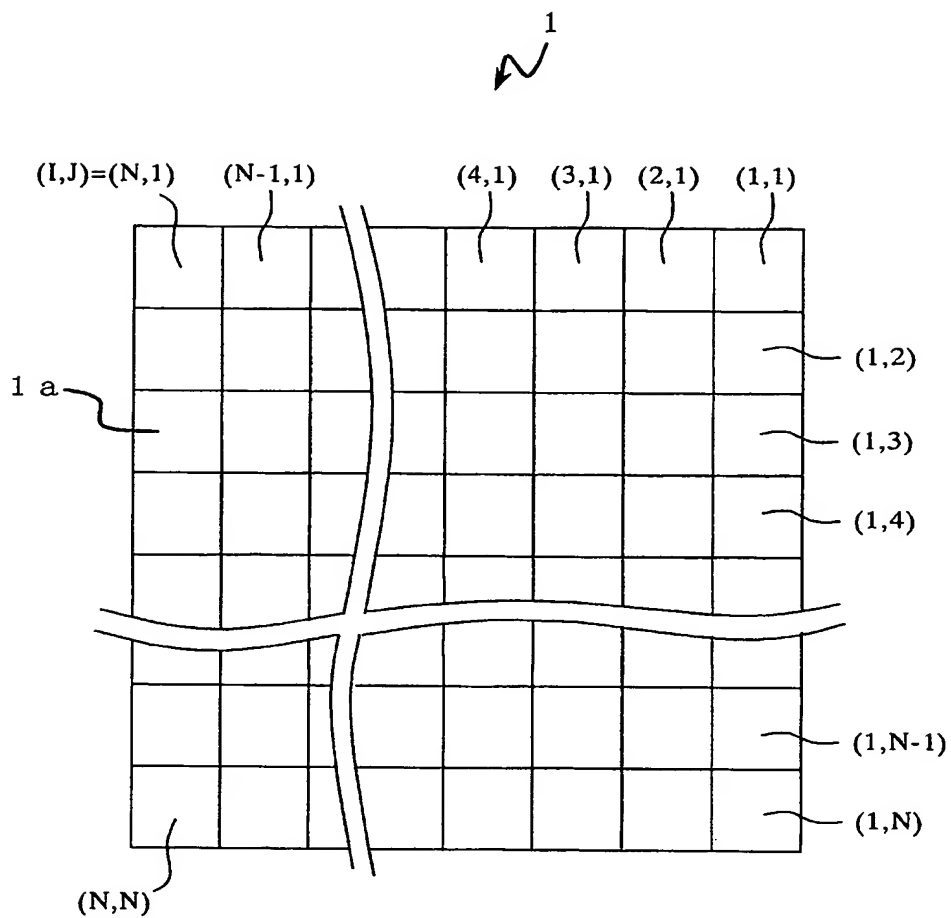
【書類名】

図面

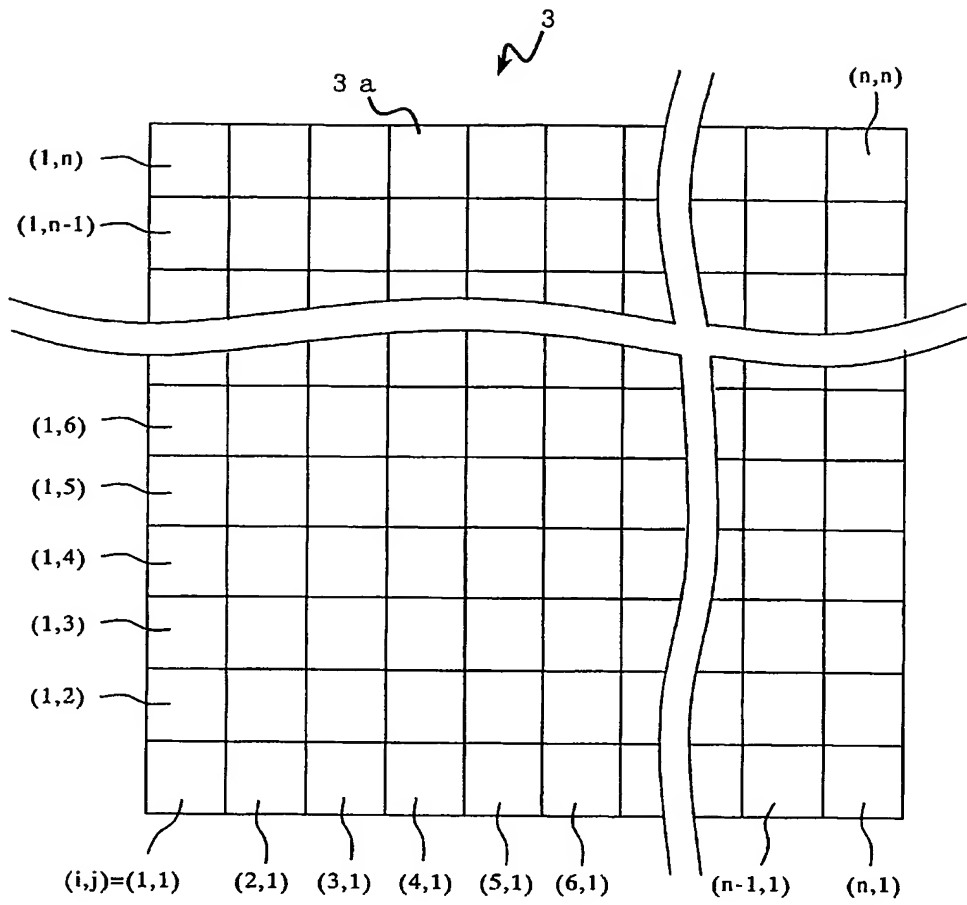
【図 1】



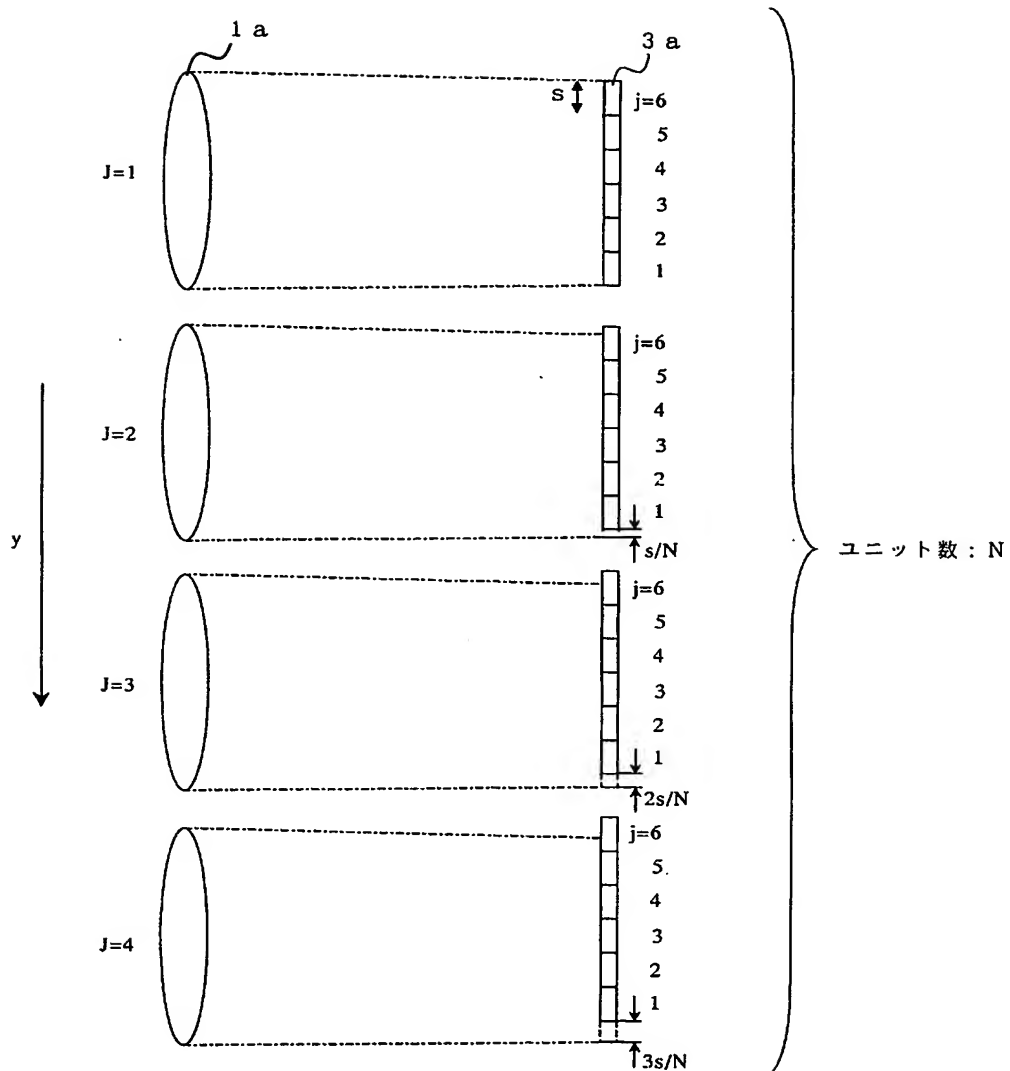
【図 2】



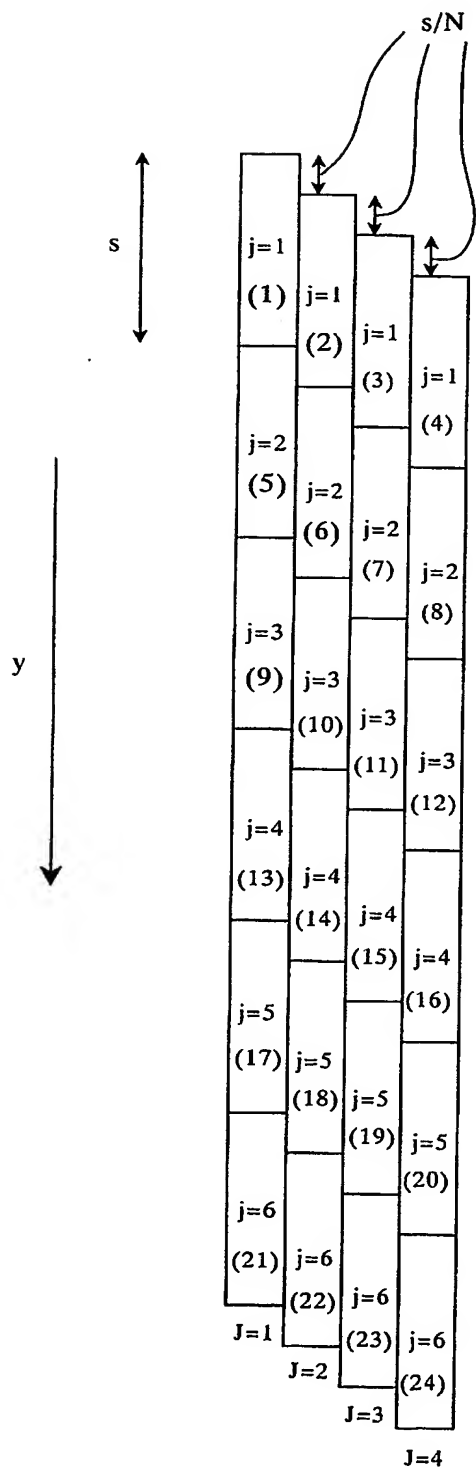
【図 3】



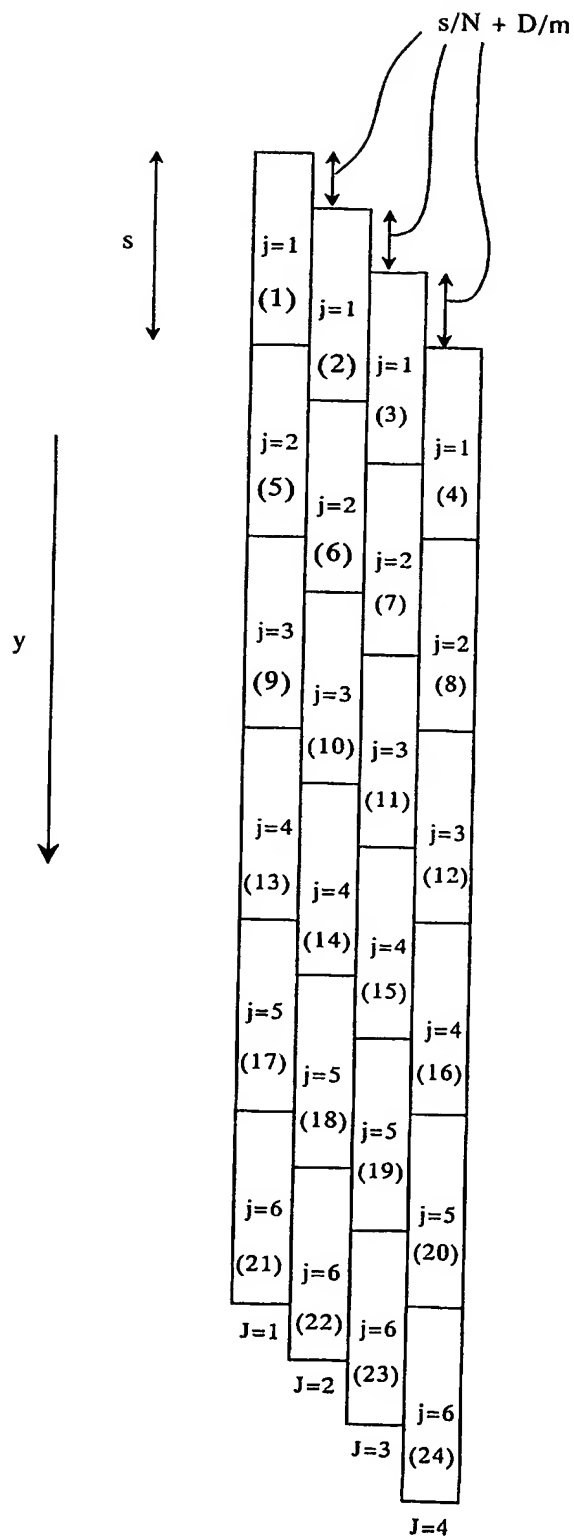
【図 4】



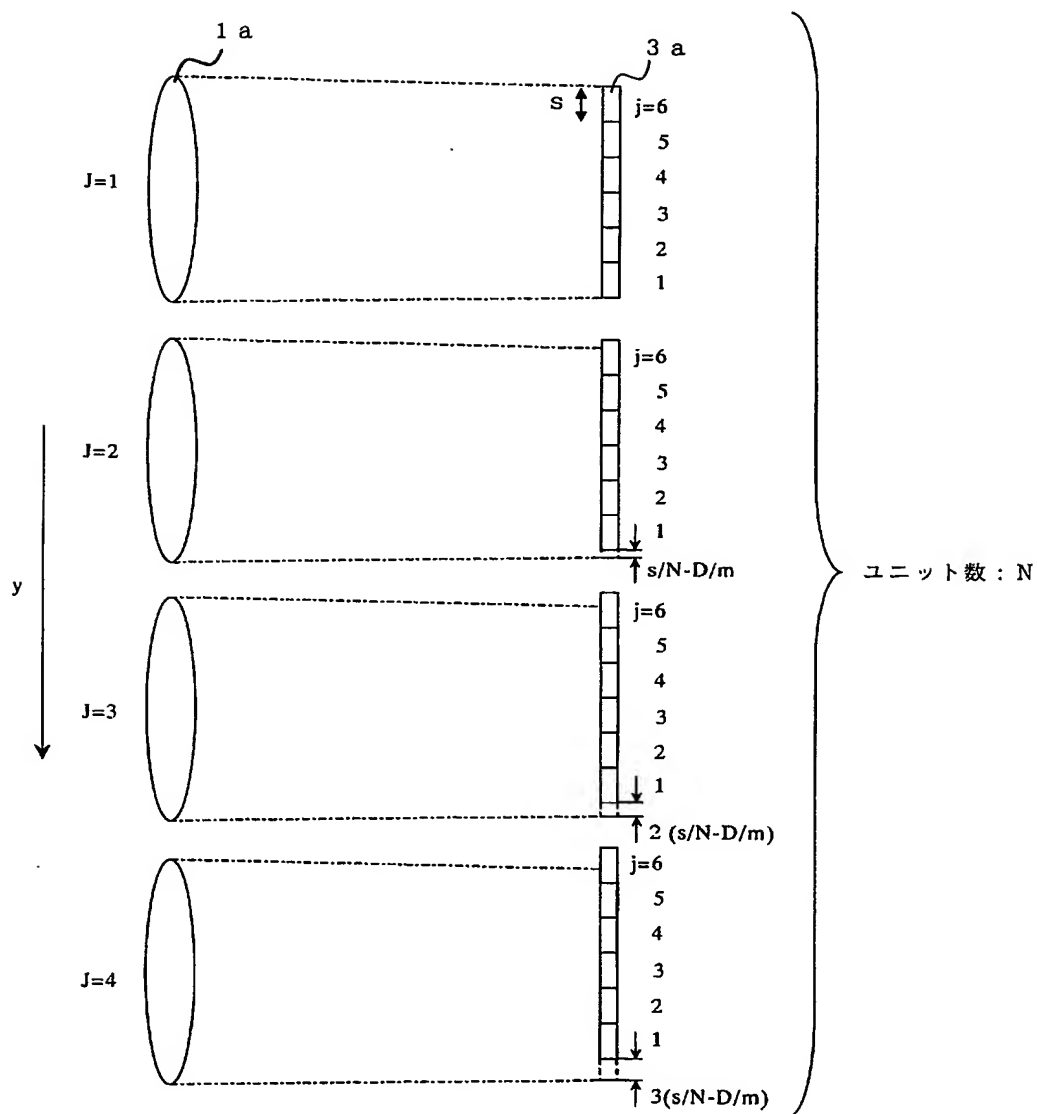
【図 5】



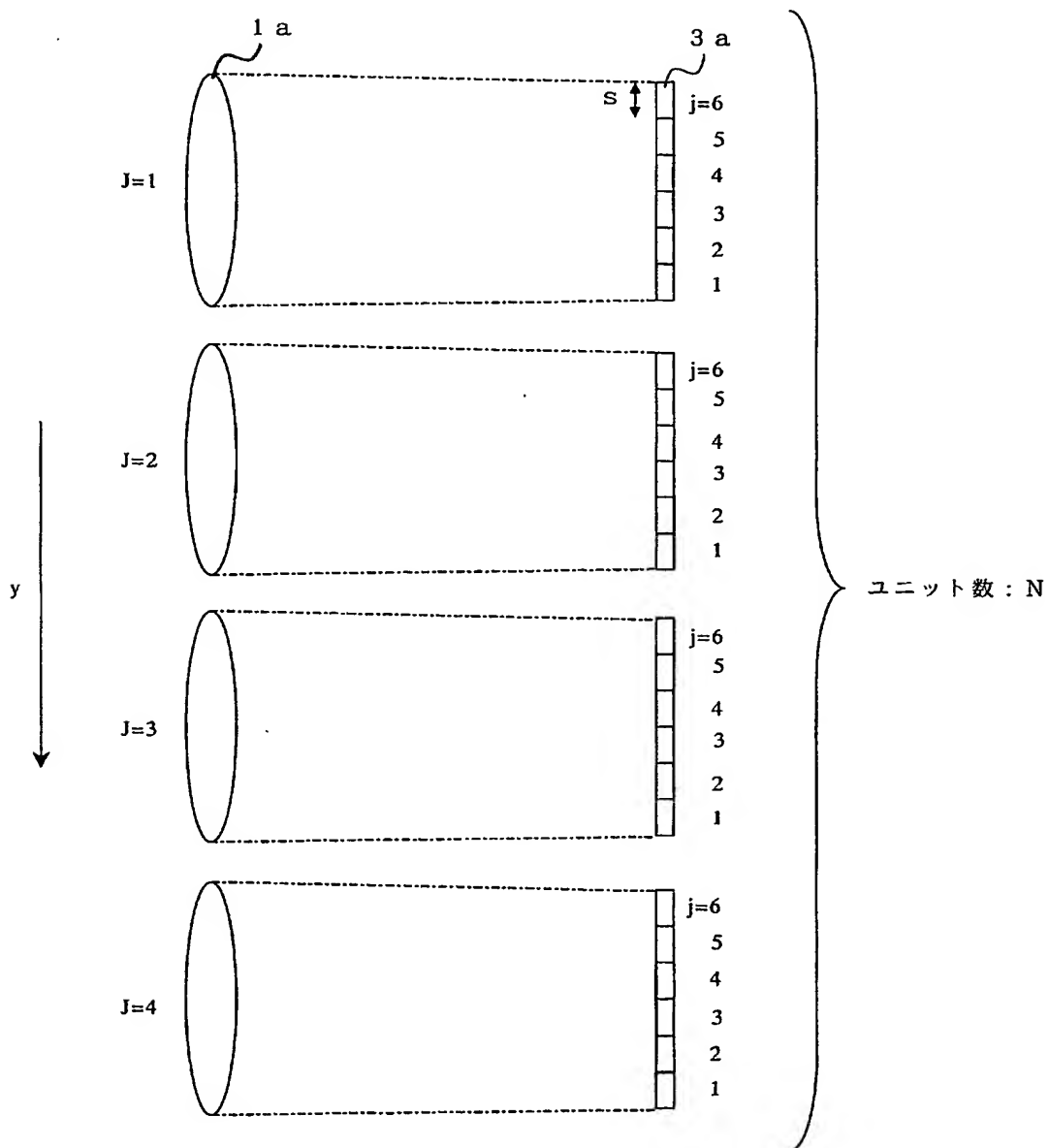
【図 6】



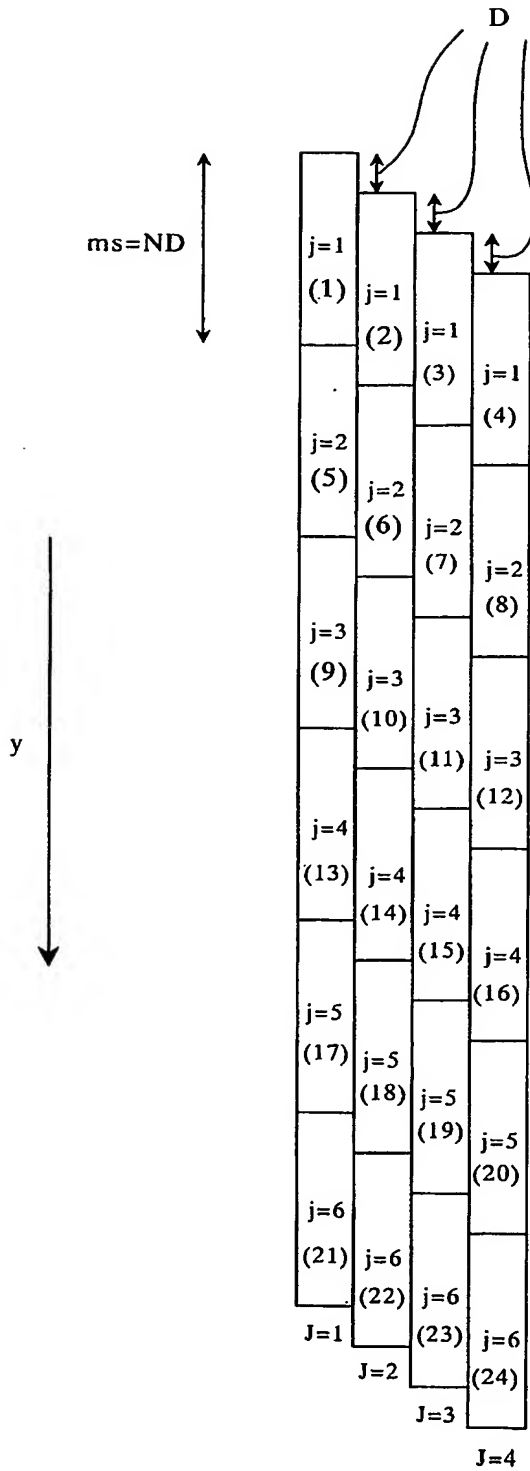
【図 7】



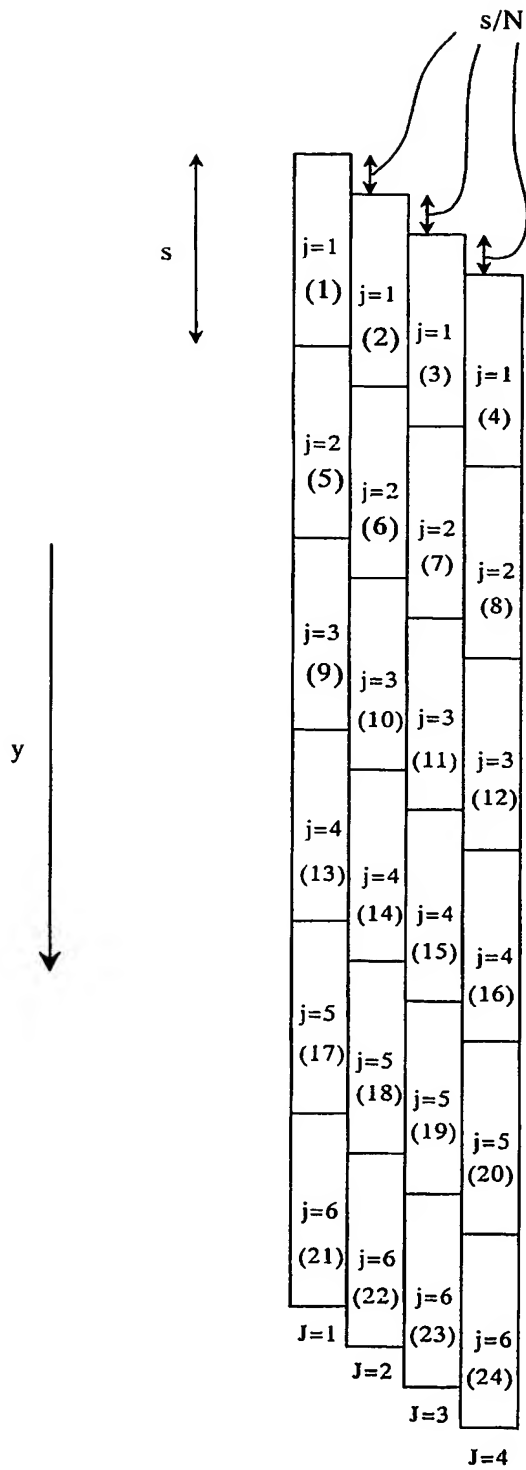
【図 9】



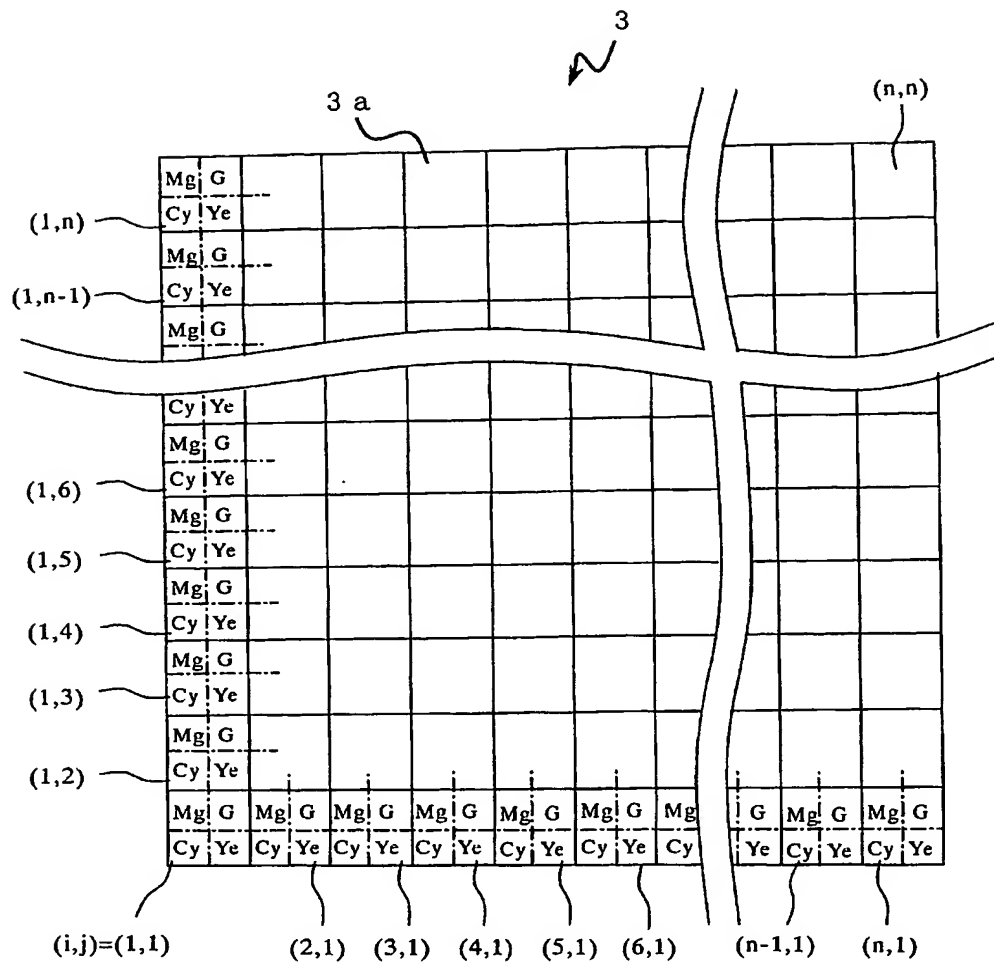
【図 10】



【図 11】



【図 13】



【書類名】 要約書**【要約】**

【課題】 前記マイクロレンズアレイによって前記受光素子上の所定領域に結像される複数の低解像度な物体縮小像から単一の再構成画像を再構成する画像入力装置において、被写体と前記マイクロレンズアレイとの距離が大きい（例えば、無限遠）である場合にも、高解像な単一の再構成画像を取得可能であり、更には、再構成される再構成画像のカラー化を実現し得る画像入力装置を提供すること。

【解決手段】 マイクロレンズ 1 a と、該マイクロレンズ 1 a に対応する物体縮小像が結像される所定領域内の受光セル 3 a との間の相対位置が、前記マイクロレンズ 1 a 毎に異なるよう配置されてなることを特徴とする画像入力装置として構成する。

更には、前記受光セル 3 a を複数の領域に区分すると共に、該区分された領域毎にカラーフィルタ（例えば、原色フィルタ、或いは補色カラーフィルタ）を配置する。

【選択図】 図 4

【書類名】 出願人名義変更届 (一般承継)
【提出日】 平成15年10月31日
【あて先】 特許庁長官 殿
【事件の表示】
【出願番号】 特願2002-310375
【承継人】
【識別番号】 503360115
【住所又は居所】 埼玉県川口市本町四丁目1番8号
【氏名又は名称】 独立行政法人科学技術振興機構
【代表者】 沖村 憲樹
【連絡先】 〒102-8666 東京都千代田区四番町5-3 独立行政法人科学技術振興機構 知的財産戦略室 佐々木吉正 TEL 03-5214-8486 FAX 03-5214-8417

【提出物件の目録】
【物件名】 権利の承継を証明する書面 1
【援用の表示】 平成15年10月31日付提出の特第許3469156号にかかる一般承継による移転登録申請書に添付のものを援用する。
【物件名】 登記簿謄本 1
【援用の表示】 平成15年10月31日付提出の特第許3469156号にかかる一般承継による移転登録申請書に添付のものを援用する。

特願 2002-310375

出願人履歴情報

識別番号

[396020800]

1. 変更年月日
[変更理由]
住 所
氏 名

1998年 2月24日
名称変更
埼玉県川口市本町4丁目1番8号
科学技術振興事業団

特願 2 0 0 2 - 3 1 0 3 7 5

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号

[0 0 0 0 0 6 0 7 9]

1. 変更年月日

1 9 9 4 年 7 月 2 0 日

[変更理由]

名称変更

住 所

大阪府大阪市中央区安土町二丁目 3 番 1 3 号 大阪国際ビル

氏 名

ミノルタ株式会社

特願2002-310375

出願人履歴情報

識別番号

[503360115]

1. 変更年月日

2003年10月 1日

[変更理由]

新規登録

住 所

埼玉県川口市本町4丁目1番8号

氏 名

独立行政法人 科学技術振興機構